

DAFTAR PUSTAKA

- Barbosa, A. L. S., Júnior, G. A., Barros, P. R. 2014. *Symmetrical Optimum Based PI Control Redesign*. 2014 IEEE Conference on Control Applications (CCA).
- Dharmawan, A. 2009. Pengendalian Motor Brushless DC Dengan Metode PWM Sinusoidal Menggunakan ATMega16. *Skripsi*. Tidak dipublikasikan. Depok: Universitas Indonesia.
- Hakim, L. 2012. *Implementasi perhitungan posisi robot dengan FPGA menggunakan rotary encoder*. Undergraduate Thesis of Electrical Engineering, RSE 621.381 5 Hak i, 2012
- Hamdi, I. T. 2015. Rancang Bangun Three Phase Six Step PWM Inverter sebagai Pedal Assited System (PAS) Sepeda Listrik. *Skripsi*. Tidak dipublikasikan. Malang: Universitas Brawijaya.
- Kenjo, T., Nagamori, S. 1985. *Permanent-Magnet and Brushless DC Motors*. Oxford: Clarendon Press.
- Kristiyono, R. 2015. *Sistem Kendali Kecepatan Motor BLDC Menggunakan Algoritma Hybrid PID Fuzzy*. University Research Colloquium 2015.
- Novák, V., Perfilieva, I., Močký, J. 1999. *Mathematical Principles of Fuzzy Logic*. New York: Springer-Science+Business Media, LLC.
- Ogata, K. 2010. *Modern Control Engineering*. New Jersey: Pearson.
- Putra, D. A. 2015. Penerapan Kontroler Self Tuning Parameter PI dengan Metode Logika Fuzzy Pada Mobile Robot. *Skripsi*. Tidak dipublikasikan. Malang: Universitas Brawijaya.
- Ross, T. J. 2004. *Fuzzy Logic With Engineering Applications*. New Mexico: John Wiley & Sons, ltd.
- Shyam A, 2013, *A Comparative Study on the Speed Response of BLDC Motor Using Conventional PI Controller, Antiwindup PI Controller and Fuzzy Controller*, India, IEEE, 2013 International Conference on Control Communication and Computing (ICCC).
- Wain, Y. Suban. [https://asro.wordpress.com/2009/01/16/diskritisasi.\(diakses pada 25 Juli 2016\).](https://asro.wordpress.com/2009/01/16/diskritisasi.(diakses pada 25 Juli 2016).)



