

**SISTEM PENGATURAN KECEPATAN MOTOR
PADA ROBOT LINE FOLLOWER BERBEBAN
MENGUNAKAN KONTROLER PID**

SKRIPSI

**Diajukan untuk Memenuhi Persyaratan
Memperoleh Gelar Sarjana Teknik**



Disusun oleh :

**EKA BAYU PRINANDIKA
NIM. 0910633046 - 63**

**KEMENTERIAN PENDIDIKAN DAN KEBUDAYAAN
UNIVERSITAS BRAWIJAYA
FAKULTAS TEKNIK
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
MALANG
2014**