

## DAFTAR TABEL

Tabel 4.1. Hasil Perhitungan Matriks K .....	29
Tabel 4.2 Hasil Perhitungan Matriks L .....	29
Tabel 5.1 Hasil Pengujian Counter dan Rpm .....	35
Tabel 5.2 Variasi nilai Q .....	43
Tabel 5.3. Tabel % Error antara setpoint dengan output kecepatan.....	40
Tabel 5.4. Tabel % Error variasi nilai Q dengan rata-rata kecepatan motor .....	45
Tabel 5.5. Tabel % Error setpoint antara PID dan LQR .....	47

