DESAIN DAN ANALISIS KINEMATIKA PADA *MAN MACHINE INTERACTION* SISTEM ROBOT MANIPULATOR TIPE *RTTR*

SKRIPSI

KONSENTRASI TEKNIK PRODUKSI

Diajukan untuk memenuhi persyaratan
memperoleh gelar Sarjana Teknik

Disusun Oleh :

MOCHAMMAD RAGIL ADIYATMA

NIM. 0910620076-62

KEMENTERIAN PENDIDIKAN DAN KEBUDAYAAN
UNIVERSITAS BRAWIJAYA
FAKULTAS TEKNIK
JURUSAN MESIN
MALANG
2015

repository.ub.ac.id
UNIVERSITAS BRAWIJAYA

repository.ub.ac.id

LEMBAR PERSETUJUAN

DESAIN DAN ANALISIS KINEMATIKA PADA *MAN MACHINE INTERACTION* SISTEM ROBOT MANIPULATOR TIPE *RTTR*

SKRIPSI
KONSENTRASI TEKNIK PRODUKSI

Diajukan untuk memenuhi persyaratan
memperoleh gelar Sarjana Teknik

Disusun Oleh :

MOCHAMMAD RAGIL ADIYATMA

NIM. 0910620076-62

Telah diperiksa dan disetujui oleh :

Dosen Pembimbing I	Dosen Pembimbing II
Ir. Tjuk Oerbandono,MSc.CSE	**Ir. Suharto, MT.**
NIP. 19670923 199303 1 002	**19531030 198212 1 001**

UNIVERSITAS BRAWIJAYA

repository.ub.ac.id

LEMBAR PENGESAHAN

DESAIN DAN ANALISIS KINEMATIKA PADA *MAN MACHINE INTERACTION* SISTEM ROBOT MANIPULATOR TIPE *RTTR*

SKRIPSI
KONSENTRASI TEKNIK PRODUKSI

Diajukan untuk memenuhi persyaratan
memperoleh gelar Sarjana Teknik

Disusun Oleh :
MOCHAMMAD RAGIL ADIYATMA
NIM. 0910620076-62

Skripsi telah diuji dan dinyatakan lulus pada
tanggal 29 Januari 2015

Penguji 1	Penguji 2
Ir. Agustinus Ariseno, MT.	**Francisca Gayuh Utami Dewi ST., MT.**
19510822 198701 1 001	**NIP. 820219 06 1 2 0259**

Komprehensif

Dr.Eng. Eko Siswanto, ST., MT.
19701017 199802 1 001

Mengetahui
Ketua Jurusan Teknik Mesin

Dr. Eng. Nurkolis Hamidi, ST., M.Eng.
19720903 199702 1 001

UNIVERSITAS BRAWIJAYA